



IRIS-BLDC-DOOR

門機專用驅動器

使用說明書



VERSION : V2.00

目錄

9. 參數介紹	2
9.1 Door模式 參數列表.....	2
11. 數位輸入端子功能選擇.....	4
11.1 Door模式- DIx數位輸入端子功能選擇.....	4
12. 數位輸出端子功能選擇.....	4
12.1 Door模式- DOx數位輸出端子功能選擇.....	4
14. Door模式	5
14.1 Door模式 相關PAR參數說明.....	5
14.1.1 Door模式 相關PAR參數說明：基本設定群組.....	5
14.1.2 Door模式 相關PAR參數說明：開門設定群組.....	5
14.1.3 Door模式 相關PAR參數說明：關門設定群組.....	6
14.1.4 Door模式 相關PAR參數說明：加減速斜率群組.....	8
14.1.5 Door模式 相關PAR參數說明：自動學習群組.....	8
14.1.6 Door模式 相關PAR參數說明：Monitor群組	8
14.2 Door模式 相關DIx數位輸入	9
14.3 Door模式 相關DOx數位輸出	9
14.4 Door模式 示意圖	10
14.4.1 Door模式 接線方塊示意圖.....	10
14.5 Door模式 建議設定範例	11
14.5.1 Door模式 範例：自動學習.....	11
14.5.2 Door模式 範例：開關門.....	11

9. 參數介紹

9.1 Door 模式 參數列表

基本設定群組 < 參考章節 — 14.1.1 >								
參數	名稱	出廠值	下限	上限	單位	類型	字元	版本
400	Door:門寬脈波設定值(Pulses)	1000	0	4294967295	cks	R/W	2	

開門設定群組 < 參考章節 — 14.1.2 >								
參數	名稱	出廠值	下限	上限	單位	類型	字元	版本
402	Door:開門 門寬 1 換速設定(%)	10.0	5.0	35.5	%	R/W	1	
403	Door:開門 門寬 2 換速設定(%)	80.0	60.0	100.0	%	R/W	1	
404	Door:開門 門寬 3 換速設定(%)	100.0	60.0	100.0	%	R/W	1	
411	Door:開門 速度 1 設定	100	0	3000	Rpm	R/W	1	
412	Door:開門 速度 2 設定	1000	0	3000	Rpm	R/W	1	
413	Door:開門 速度 3 設定	500	0	3000	Rpm	R/W	1	
414	Door:開門 速度 4 設定	250	0	3000	Rpm	R/W	1	
421	Door:開門 力矩 1 設定(馬達額定力矩)	100.0	0.0	150.0	%	R/W	1	
422	Door:開門 力矩 2 設定(馬達額定力矩)	100.0	0.0	150.0	%	R/W	1	
423	Door:開門 力矩 3 設定(馬達額定力矩)	100.0	0.0	150.0	%	R/W	1	
424	Door:開門 力矩 4 設定(馬達額定力矩)	100.0	0.0	150.0	%	R/W	1	
431	Door:開門 到位保持力矩(馬達額定力矩)	100.0	0.0	150.0	%	R/W	1	
438	Door:開門 最大門寬設定值(%)	110	0	200	%	R/W	1	

關門設定群組 < 參考章節 — 14.1.3 >								
參數	名稱	出廠值	下限	上限	單位	類型	字元	版本
406	Door:關門 門寬 1 換速設定(%)	10.0	5.0	35.0	%	R/W	1	
407	Door:關門 門寬 2 換速設定(%)	80.0	60.0	100.0	%	R/W	1	
408	Door:關門 門寬 3 換速設定(%)	100.0	60.0	100.0	%	R/W	1	
415	Door:關門 速度 1 設定	100	0	3000	Rpm	R/W	1	
416	Door:關門 速度 2 設定	1000	0	3000	Rpm	R/W	1	
417	Door:關門 速度 3 設定	500	0	3000	Rpm	R/W	1	
418	Door:關門 速度 4 設定	250	0	3000	Rpm	R/W	1	
425	Door:關門 力矩 1 設定(馬達額定力矩)	100.0	0.0	150.0	%	R/W	1	
426	Door:關門 力矩 1 設定(馬達額定力矩)	100.0	0.0	150.0	%	R/W	1	
427	Door:關門 力矩 1 設定(馬達額定力矩)	100.0	0.0	150.0	%	R/W	1	
428	Door:關門 力矩 1 設定(馬達額定力矩)	100.0	0.0	150.0	%	R/W	1	
432	Door:關門 到位保持力矩(馬達額定力矩)	100.0	0.0	150.0	%	R/W	1	
439	Door:關門 最大門寬設定值(%)	110	0	200	%	R/W	1	

加 減 速 斜 率 群 組 < 參 考 章 節 — 14.1.4 >								
參數	名稱	出廠值	下限	上限	單位	類型	字元	版本
53	Door:開 / 關門-加速斜率	5.00	0.00	650.00	Sec/Krpm	R/W	1	
54	Door:開 / 關門-減速斜率	5.00	0.00	650.00	Sec/Krpm	R/W	1	
55	Door:開 / 關門 S 曲線 T1	1.00	0.00	5.00	Sec	R/W	1	
56	Door:開 / 關門 S 曲線 T2	1.00	0.00	5.00	Sec	R/W	1	
57	Door:開 / 關門 S 曲線 T3	1.00	0.00	5.00	Sec	R/W	1	
58	Door:開 / 關門 S 曲線 T4	1.00	0.00	5.00	Sec	R/W	1	

自 動 學 習 群 組 < 參 考 章 節 — 14.1.5 >								
參數	名稱	出廠值	下限	上限	單位	類型	字元	版本
435	Door:自學習速度	100	0	3000	Rpm	R/W	1	
436	Door:自學習力矩	100.0	0.0	150.0	%	R/W	1	
442	Door:門寬自學習模式	0	0	1	--	R/W	1	

Monitor 群 組 < 參 考 章 節 — 14.1.6 >								
參數	名稱	出廠值	下限	上限	單位	類型	字元	版本
440	Door:觀測值: 實際門寬(%)	0	0	100	%	M	1	
441	Door:觀測值: 門機運行狀態	0	0	20	--	M	1	
448	Door:觀測值: 門寬脈波數(cks)	0	0	4294967295	cks	M	2	

11. 數位輸入端子功能選擇

11.1 Door 模式- DIx 數位輸入端子功能選擇

功能	數 位 輸 入 功 能 說 明	Version	參考章節
101	DOOR: 正轉開門到底極限信號輸入		14.2
102	DOOR: 反轉關門到底極限信號輸入		
103	DOOR: 控制類型 1: 正轉開門		
104	DOOR: 控制類型 1: 反轉關門		
105	DOOR: 控制類型 2=三線式: 方向切換開/關門		
106	DOOR: 控制類型 2=三線式: 正轉開門		
108	DOOR: 自學習模式 (指定 DI8 端子, Pr.59=1 才有效)		

12. 數位輸出端子功能選擇

12.1 Door 模式- DOx 數位輸出端子功能選擇

功能	數 位 輸 出 功 能 說 明	Version	參考章節
121	DOOR: Pr.440:實際門寬 (%) > Pr.402:OPEN 門寬 1 (%)		14.3
122	DOOR: Pr.440:實際門寬 (%) > Pr.403:OPEN 門寬 2 (%)		
123	DOOR: Pr.440:實際門寬 (%) > Pr.404:OPEN 門寬 3 (%)		
130	DOOR: 正轉開門到底輸出 Q		
131	DOOR: 正轉開門到底輸出 /Q		
132	DOOR: 反轉關門到底輸出 Q		
133	DOOR: 反轉關門到底輸出 /Q		

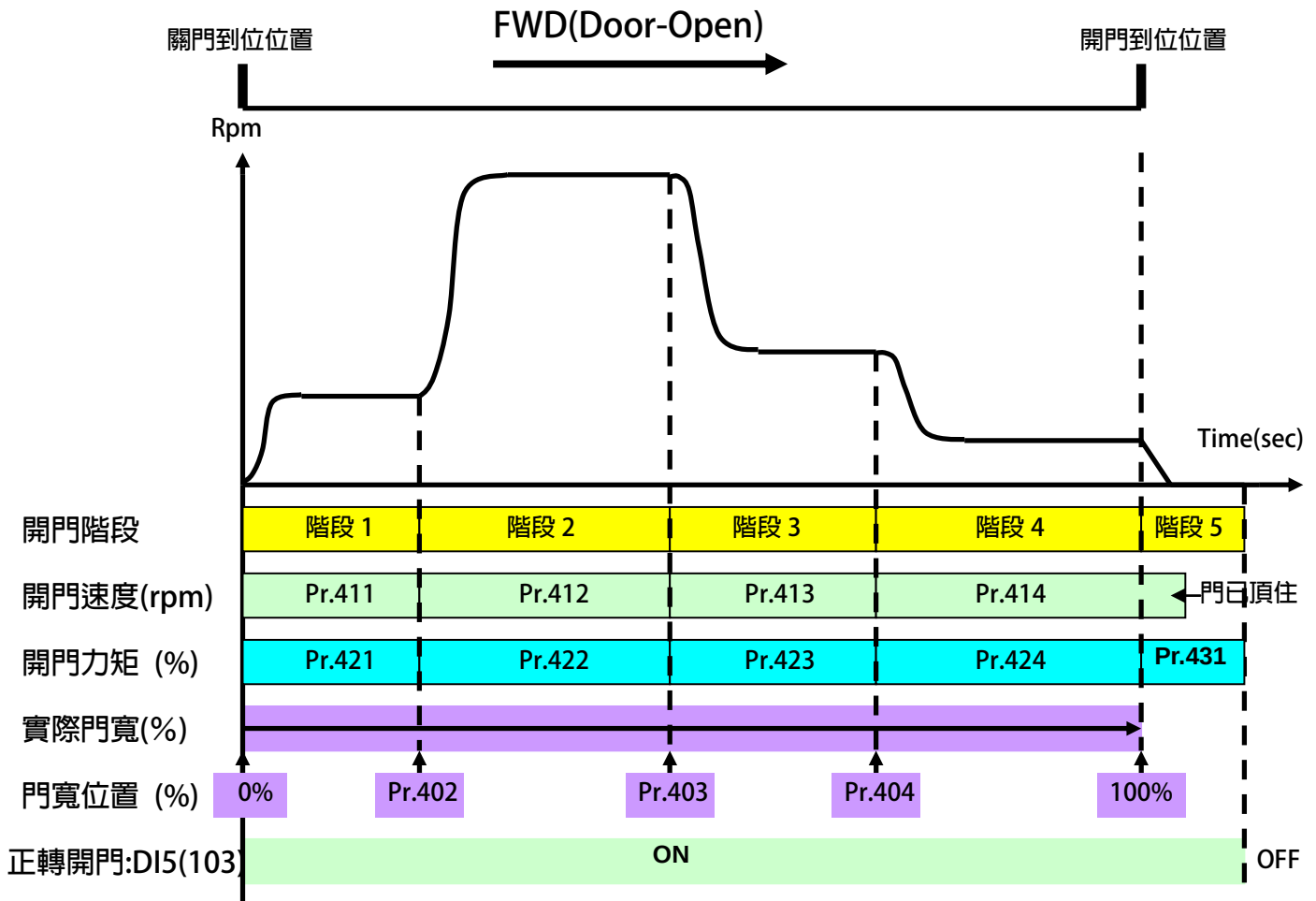
14. Door 模式

14.1 Door 模式 相關 PAR 參數說明

14.1.1 Door 模式 相關 PAR 參數說明：基本設定群組

- Pr.400 → Door:門寬脈波設定值(Pulses)
設定總門寬所需的脈波數

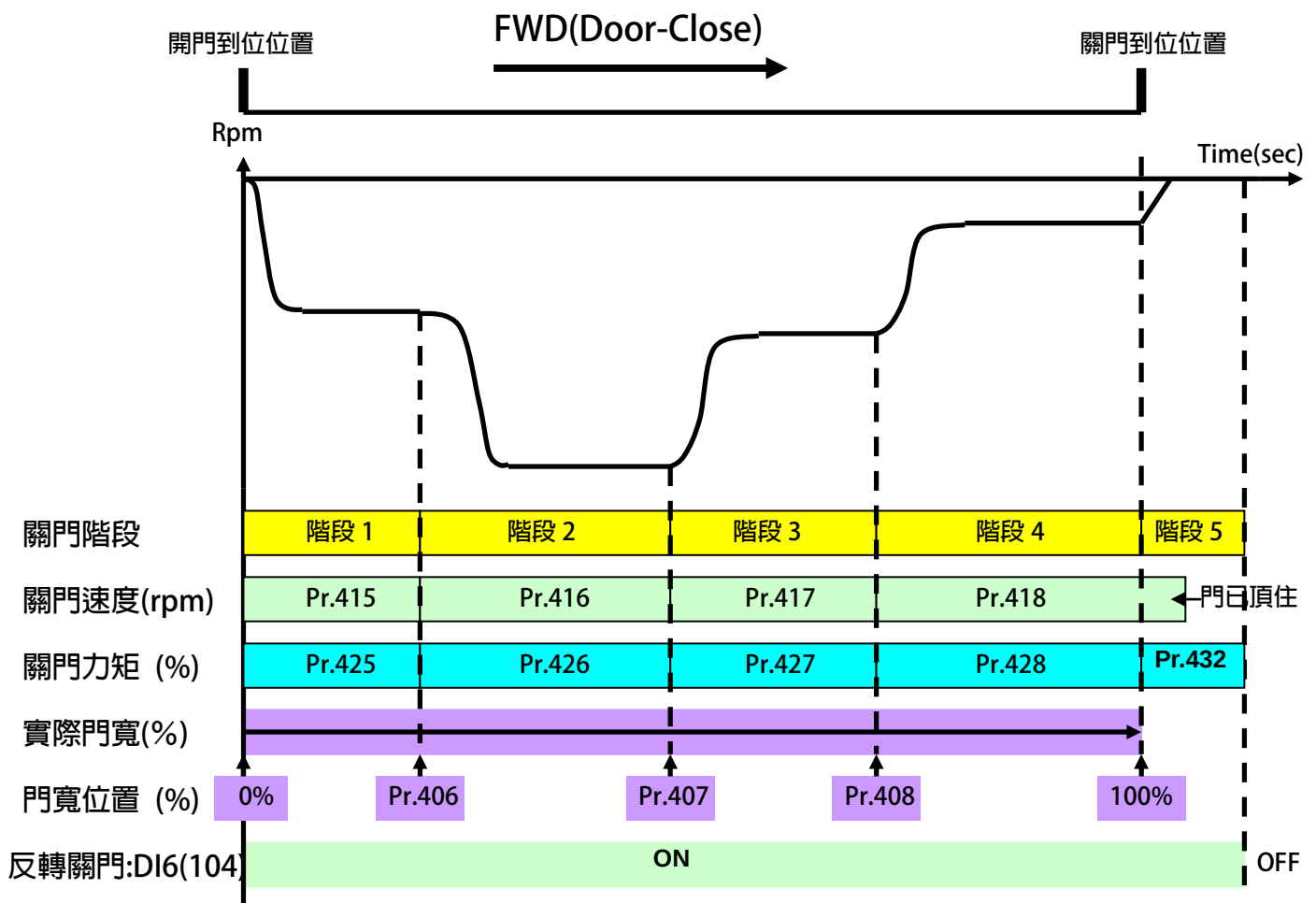
14.1.2 Door 模式 相關 PAR 參數說明：開門設定群組



- Pr.402 → Door:開門 門寬 1 換速設定(%)
- Pr.403 → Door:開門 門寬 2 換速設定(%)
- Pr.404 → Door:開門 門寬 3 換速設定(%)
設定馬達在開門時換速的位置(%)
- Pr.411 → Door:開門 速度 1 設定
- Pr.412 → Door:開門 速度 2 設定
- Pr.413 → Door:開門 速度 3 設定
- Pr.414 → Door:開門 速度 4 設定
設定馬達開門時各階段的速度
- Pr.421 → Door:開門 力矩 1 設定(馬達額定力矩)

- Pr.422 → Door:開門 力矩 2 設定(馬達額定力矩)
- Pr.423 → Door:開門 力矩 3 設定(馬達額定力矩)
- Pr.424 → Door:開門 力矩 4 設定(馬達額定力矩)
設定馬達開門時在各階段的力矩(%)
- Pr.431 → Door:開門 到位保持力矩(馬達額定力矩)
設定馬達開門到位時所保持的力矩(%)
- Pr.438 → Door:開門 最大門寬設定值(%)
設定開門的最大門寬(%)

14.1.3 Door 模式 相關 PAR 參數說明：關門設定群組



- Pr.406 → Door:關門 門寬 1 換速設定(%)
- Pr.407 → Door:關門 門寬 2 換速設定(%)
- Pr.408 → Door:關門 門寬 3 換速設定(%)
設定馬達在關門時換速的位置(%)
- Pr.415 → Door:關門 速度 1 設定
- Pr.416 → Door:關門 速度 2 設定

- Pr.417 → Door:關門 速度 3 設定
- Pr.418 → Door:關門 速度 4 設定
設定馬達關門時各階段的速度

- Pr.425 → Door:關門 力矩 1 設定(馬達額定力矩)
- Pr.426 → Door:關門 力矩 2 設定(馬達額定力矩)
- Pr.427 → Door:關門 力矩 3 設定(馬達額定力矩)
- Pr.428 → Door:關門 力矩 4 設定(馬達額定力矩)
設定馬達關門時在各階段的力矩(%)

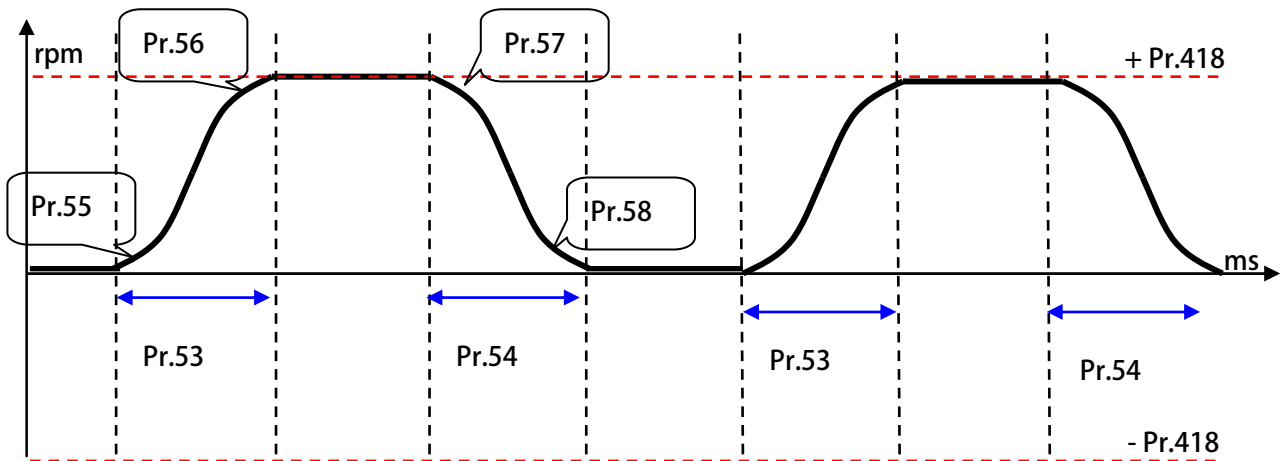
- Pr.432 → Door:關門 到位保持力矩(馬達額定力矩)
設定馬達關門到位時所保持的力矩(%)

- Pr.439 → Door:關門 最大門寬設定值(%)
設定關門的最大門寬(%)

14.1.4 Door 模式 相關 PAR 參數說明：加減速斜率群組

- Pr.53 → Door:開 / 關門-加速斜率
- Pr.54 → Door:開 / 關門-減速斜率
- Pr.55 → Door:開 / 關門 S 曲線 T1
- Pr.56 → Door:開 / 關門 S 曲線 T2
- Pr.57 → Door:開 / 關門 S 曲線 T3
- Pr.58 → Door:開 / 關門 S 曲線 T4

設定速度的加減速斜率



14.1.5 Door 模式 相關 PAR 參數說明：自動學習群組

- Pr.435 → Door:自學習速度
設定自動學習啟動的速度
- Pr.436 → Door:自學習力矩
設定自動學習啟動的力矩
- Pr.442 → Door:門寬自學習模式
設定啟動或關閉自動學習模式

14.1.6 Door 模式 相關 PAR 參數說明：Monitor 群組

- Pr.440 → Door:觀測值: 實際門寬(%)
觀測值：門寬實際位置
- Pr.441 → Door:觀測值: 門機運行狀態
觀測值：門寬狀態
- Pr.448 → Door:觀測值: 門寬脈波數(cks)
觀測值：門寬實際脈波數

14.2 Door 模式 相關 DIx 數位輸入

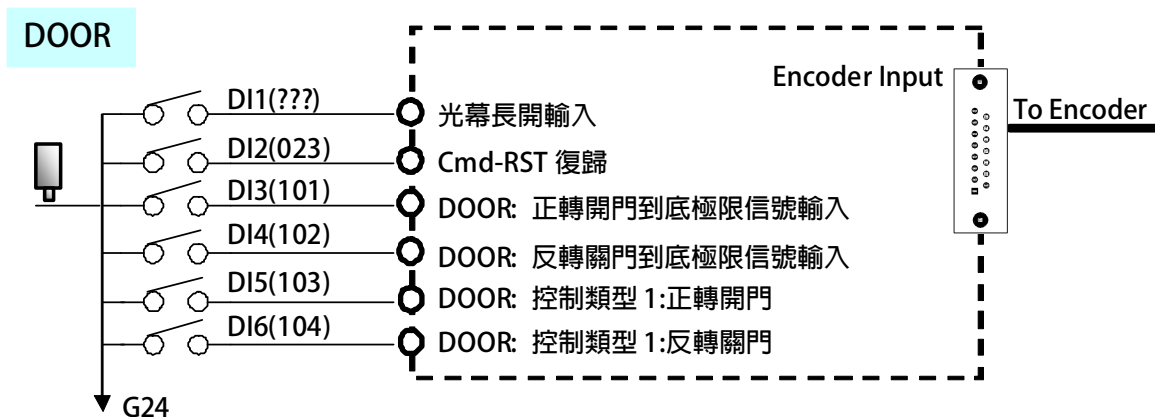
- DIx _ Select → 101 , DOOR: 正轉開門到底極限信號輸入
- DIx _ Select → 102 , DOOR: 反轉關門到底極限信號輸入
當此功能觸發時 , 輸入正/反轉到底極限信號
- DIx _ Select → 103 , DOOR: 控制類型 1: 正轉開門
當此功能觸發時 , 啟動正轉開門
- DIx _ Select → 104 , DOOR: 控制類型 1: 反轉關門
當此功能觸發時 , 啟動反轉關門
- DIx _ Select → 105 , DOOR: 控制類型 2=三線式: 方向切換開/關門
- DIx _ Select → 106 , DOOR: 控制類型 2=三線式: 正轉開門
當 106 ON、105 OFF 馬達執行正轉開門
當 106ON、105 ON 馬達執行反轉關門
- DIx _ Select → 108 , DOOR: 自學習模式 (指定 DI8 端子,Pr.59=1 才有效)
當此功能觸發時 , 啟動自學習模式

14.3 Door 模式 相關 DOx 數位輸出

- DOx _ Select → 121 , DOOR: Pr.440:實際門寬 (%) > Pr.402:OPEN 門寬 1 (%)
- DOx _ Select → 122 , DOOR: Pr.440:實際門寬 (%) > Pr.403:OPEN 門寬 2 (%)
- DOx _ Select → 123 , DOOR: Pr.440:實際門寬 (%) > Pr.404:OPEN 門寬 3 (%)
DOx(121) → Pr.440:實際門寬 (%) > Pr.402:OPEN 門寬 1 (%) , 產生輸出
DOx(121) → Pr.440:實際門寬 (%) > Pr.402:OPEN 門寬 1 (%) , 產生輸出
DOx(121) → Pr.440:實際門寬 (%) > Pr.402:OPEN 門寬 1 (%) , 產生輸出
- DOx _ Select → 130 , DOOR: 正轉開門到底輸出 Q
- DOx _ Select → 131 , DOOR: 正轉開門到底輸出 /Q
DOx(130) → DOOR: 正轉開門到底 , 產生輸出 Q
DOx(131) → DOOR: 正轉開門到底 , 產生輸出 /Q
- DOx _ Select → 132 , DOOR: 反轉關門到底輸出 Q
- DOx _ Select → 133 , DOOR: 反轉關門到底輸出 /Q
DOx(132) → DOOR: 反轉關門到底 , 產生輸出 Q
DOx(133) → DOOR: 反轉關門到底 , 產生輸出 /Q

14.4 Door 模式 示意圖

14.4.1 Door 模式 接線方塊示意圖



14.5 Door 模式 建議設定範例

14.5.1 Door 模式 範例：自動學習

- 設定 Pr.435=250 → 設定自學習速度=250rpm。
- 設定 Pr.436=100.0 → 設定自學習力矩=100%。
- 設定 Pr.442=1 → 設定啟動 門寬自學習模式。
- 設定 Pr.059=1 → 設定啟動 DI8。
- 設定 Pr.063=101 → 設定 DI3= DOOR: 正轉開門到底極限信號輸入。
- 設定 Pr.064=102 → 設定 DI4= DOOR: 反轉關門到底極限信號輸入。
- 設定 Pr.068=108 → 設定 DI8=Door：自學習模式。
- ↑ 觸發 DI8 → 驅動器進入自學習模式。
- ☛ 當啟動自動學習模式將先執行反轉關門(DI4 ON)→正轉開門(DI3 ON)→反轉關門(DI4 ON)
- ☛ 自動學習模式完成時，會自動將 Pr.442=0，並記錄到 Pr.400

14.5.2 Door 模式 範例：開關門

- 設定 Pr.402=25 → 設定開門 門寬 1 換速設定(%)=25%。
- 設定 Pr.403=70 → 設定開門 門寬 2 換速設定(%)=70%。
- 設定 Pr.404=80 → 設定開門 門寬 3 換速設定(%)=80%。
- 設定 Pr.411=500 → 設定開門 速度 1=500 rpm。
- 設定 Pr.412=1000 → 設定開門 速度 2=1000 rpm。
- 設定 Pr.413=750 → 設定開門 速度 3=750 rpm。
- 設定 Pr.414=100 → 設定開門 速度 4=100 rpm。
- 設定 Pr.421=100 → 設定開門 力矩 1=100%。
- 設定 Pr.422=100 → 設定開門 力矩 2=100%。
- 設定 Pr.423=100 → 設定開門 力矩 3=100%。
- 設定 Pr.424=100 → 設定開門 力矩 4=100%。
- 設定 Pr.431=10 → 設定開門 到位保持力矩=10%。
- 設定 Pr.438=?? → 設定開門 最大門寬設定值(%)=???
- 設定 Pr.406=25 → 設定關門 門寬 1 換速設定(%)=25%。
- 設定 Pr.407=70 → 設定關門 門寬 2 換速設定(%)=70%。
- 設定 Pr.408=80 → 設定關門 門寬 3 換速設定(%)=80%。
- 設定 Pr.415=500 → 設定關門 速度 1=500 rpm。
- 設定 Pr.416=1000 → 設定關門 速度 2=1000 rpm。
- 設定 Pr.417=750 → 設定關門 速度 3=750 rpm。
- 設定 Pr.418=100 → 設定關門 速度 4=100 rpm。
- 設定 Pr.425=100 → 設定關門 力矩 1=100%。
- 設定 Pr.426=100 → 設定關門 力矩 2=100%。
- 設定 Pr.427=100 → 設定關門 力矩 3=100%。
- 設定 Pr.428=100 → 設定關門 力矩 4=100%。
- 設定 Pr.432=10 → 設定關門 到位保持力矩=10%。
- 設定 Pr.439=?? → 設定關門 最大門寬設定值(%)=???
- 設定 Pr.53=1.00 → 設定開/關門 加速斜率=1.00 sec。
- 設定 Pr.54=1.00 → 設定開/關門 減速斜率=1.00 sec。

- 設定 Pr.63=101 → 設定 DI3= DOOR: 正轉開門到底極限信號輸入。
- 設定 Pr.64=102 → 設定 DI4= DOOR: 反轉關門到底極限信號輸入。
- 設定 Pr.65=103 → 設定 DI5=控制類型 1:正轉開門。
- 設定 Pr.66=104 → 設定 DI6=控制類型 1:反轉關門。
- 設定 Pr.112=130 → 設定 DO2= DOOR: 正轉開門到底輸出 Q。
- 設定 Pr.113=132 → 設定 DO3= DOOR: 反轉關門到底輸出 Q。

↪ 設定完成後，請執行重置復歸。

- ↑ 觸發 DI4 → 驅動器進入反轉極限位置。
- ☒ 啟動 DI5 → 驅動器啟動正轉開門。
- ☛ 驅動器依據加減速、速度群組設定，進行正轉開門到正轉極限位置。
- ☒ 啟動 DI6 → 驅動器啟動反轉關門。
- ☛ 驅動器依據加減速、速度群組設定，進行反轉關門到反轉極限位置。



正頻企業股份有限公司
JOINT PEER SYSTEC CORP.

advance your life



正頻企業股份有限公司
JOINT PEER SYSTEC CORP.

台中市新社區中和街五段 33 巷 57 號 2 樓

TEL:886-4-25816866 FAX:886-4-25824889

<http://www.jps.com.tw>

E-mail:jps.service@jps.com.tw

www.jps.com.tw